



UR5

Wydajność

| | |
|---------------------------------------|--|
| Powtarzalność | ±0,1 mm / ±0,0039 cala (4 milicale) |
| Zakres temperatur otoczenia | 0–50° |
| Zużycie energii | Min. 90 W, typ. 150 W, maks. 325 W |
| Obsługa w celu zapewnienia współpracy | 15 zaawansowanych regulowanych funkcji bezpieczeństwa. Funkcja bezpieczeństwa zatwierdzona przez TÜV NORD Testowano zgodnie z: EN ISO 13849:2008 PL d |

Specyfikacja

| | |
|-----------------|--|
| Udźwig | 5 kg / 11 funtów |
| Zasięg | 850 mm / 33,5 cala |
| Stopnie swobody | 6 przegubów obrotowych |
| Programowanie | Graficzny interfejs poliskopowy na 12-calowym ekranie ekran dotykowy do zamontowania |

Ruch

| | | |
|----------------------------------|--------------|---------------------------|
| Ramię robotyczne z ruchem po osi | Zakres pracy | Prędkość maksymalna |
| Podstawa | ± 360° | ± 180°/sek. |
| Ramię | ± 360° | ± 180°/sek. |
| Łokiec | ± 360° | ± 180°/sek. |
| Przegub 1 | ± 360° | ± 180°/sek. |
| Przegub 2 | ± 360° | ± 180°/sek. |
| Przegub 3 | ± 360° | ± 180°/sek. |
| Typowe narzędzie | | 1 m/sek. / 39,4 cala/sek. |

Cechy

| | |
|--|--|
| Klasyfikacja IP | IP54 |
| Klasa czystości pomieszczeń według ISO | 5 |
| Hałas | 72dB |
| Montowanie robota | Dowolny |
| Porty wej./wyj. | Wejście cyfrowe 2 Wyjście cyfrowe 2 Wejście analogowe 2 Wyjście analogowe 0 |

Zasilanie wej./wyj. w narzędziu 12 V/24 V 600 mA w narzędziu

Ilość fizycznie

| | |
|---------------------------------|-------------------------------------|
| zajmowanego miejsca | Ø149 mm |
| Materiały | Aluminium, tworzywa polipropylenowe |
| Typ złącza narzędzia | M8 |
| Ramię robotyczne długości kabla | 6 m / 236 cali |
| Waga z przewodem | 18,4 kg / 40,6 funta |

MODUŁ STEROWANIA

Cechy

| | |
|--|--|
| Klasyfikacja IP | IP20 |
| Klasa czystości pomieszczeń według ISO | 6 |
| Hałas | <65 dB(A) |
| Porty wej./wyj. | Wejście cyfrowe 16 Wyjście cyfrowe 16 Wejście analogowe 2 Wyjście analogowe 2 |
| Zasilanie wej./wyj. | 24 V 2 A |
| Komunikacja | TCP/IP 100Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP |
| Źródło zasilania | 100–240 V AC, 50–60 Hz |
| Zakres temperatury otoczenia | 0–50° |

Ilość izycznie

| | |
|------------------------------------|--|
| Wielkość modułu sterowania (SxWxG) | 475 mm x 423 mm x 268 mm / 18,7 x 16,7 x 10,6 cala |
| Waga | 15 kg / 33,1 funtów |
| Materiały | Stal |

PILOT UCZENIA ROBOTA

Cechy

| | |
|------------------|-------------------------------------|
| Klasyfikacja IP | IP20 |
| Ilość fizycznie | |
| Materiały | Aluminium, tworzywa polipropylenowe |
| Waga | 1,5 kg |
| Długość przewodu | 4,5 m / 177 cali |

